⑲ 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

平1-110295

@Int_Cl.1

識別記号

庁内整理番号

@公開 平成1年(1989)4月26日

G 21 C 17/00

E-7808-2G

審査請求 未請求 発明の数 1 (全5頁)

図発明の名称

水圧制御ユニット検査装置

②特 願 昭62-266396

夫

②出 願 昭62(1987)10月23日

⑫発 明 者 石 山

茨城県日立市幸町3丁目1番1号 株式会社日立製作所日

立工場内

外2名

⑪出 頤 人 株式会社日立製作所

東京都千代田区神田駿河台4丁目6番地

砂代 理 人 弁理士 小川 勝男

明 細 4

1. 発明の名称

水圧制御ユニツト検査装置

- 2. 特許請求の範囲
 - 1. 沸騰水型原子炉の制御棒駆動機構を駆動する 給排出水の流れ方向を制御する水圧制御ユニッ トの方向制御弁において、

前記方向制御弁の出口側の外部に弁のシート リークを検出する検出器を設けたことを特徴と する水圧制御ユニツト検査装置。

3 - 発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

本発明は制御棒駆動系水圧制御ユニット (HCU) の検査装置に係り、特に、HCU内弁のシートリーク検査に好適な水圧制御ユニット検査装置に関する。

〔従来の技術〕

原子炉の出力制御のため、原子炉の炉心部には 多数の制御棒が配置されており、各々の制御棒の 挿入・引抜きを行なうため制御棒の下端は制御棒 駆動機構に連結されている。更に、この制御棒駆動機構に供給する駆動水を制御するため、制御物移駆動機構に一対一で対応したHCU内方向制御弁ユニットが設けられ、これには制御棒駆動水圧系で調整された水圧を、 常時、 供給できるように駆動水ラインが接続されている。そ方向制御弁が作動室からの駆動係号に応答を助機構に供給して制御を行なのでが入し、引抜くことで原子炉の出力制御を行なつている。

これを、従来の制御棒駆動水圧装置の概略を示した第2回を参照して説明する。水源に接続された駆動水ポンプ4と、このポンプ4の吐出側に流量調整弁5と圧力調整弁6とを、順次、直列の阻力を分岐する。また、この駆動水ライン7は、逆止弁12を介して方向制御弁15、引動御弁15、引動御弁15の下流側は二又に分岐され、一方は、制

(1)

特期平 1-110295(2)

御棒駆動機構2のピストン3の下面に速通する挿 入ライン10に、他方は引抜排水方向制御井18 の上流側に接続される。また、引抜方向制御弁 17の下流側も二又に分岐され、一方は制御将駆 動機構2のピストン3の上面に連通する引抜ライ ン11に、他方は挿入排水方向制御弁16の上流 側に接続されている。そして引抜排出方向制御弁 18と、挿入排水方向制御升16とは、直列に接 続されており、これらの中間より排水ライン9が 分岐されて圧力調整弁6の下流側に接続されてお り、更に、圧力調整弁6の下流側は分岐された冷 却水ライン8を介して、挿入ライン10に接続さ れている。方向制御弁ユニツト19における挿入 方向制御弁15, 揮入排水方向制御弁16, 引抜 方向制御弁17,引抜排水方向制御弁18は、図 示されていない中央制御室に電気的に接続されて

次に、制御移を出入りさせる動作について説明 する。制御移駆動機構2に、挿入動作を行なわせ るときは中央制御室の電気信号による挿入スイツ

機構2は、制御権を原子炉内炉心部から引抜かれ

このように、制御棒駆動機構2の挿入、引抜動 作は中央制御室から駆動信号が出力されている間、 それに対応した方向制御弁15、16、または、 17,18が開くことによつてなされ、駆動信号 の出力が終了すれば、方向制御弁15,16また は17、18が閉じて挿入。引抜動作が完了する。 しかし、このとき、方向制御弁15,16、また は、17,18のシート面に傷や劣化等があり、 シート獨独が発生すると駆動信号の出力が終了し ても水の流れは止まらず、駆動水は制御棒駆動機 構2に、引き続き注入され、制御棒駆動機構は当 初の方向に連続的に作動したり、駆動水量が少な い時には、ドリフトする。特に、制御移駆動機構 2 の引抜動作時にこの現象が発生すると、原子炉 内での出力が過度に上昇して原子炉は緊急停止し プラントの稼動率が低下する.

検出器を装着して方向制御弁の健全性を確認するため、特開昭60-104287号公報に記載のように、

チを手動で O N すれば、セットされたタイマが働き自動的に挿入信号が伝送される。すると、挿入方向制御弁15, 挿入排水方向制御弁15, 挿入ライン10を経て制御棒駆動機構2のピストン3下面に注入され、ピストン3を押し上げる。同にピストン3の上面の水は引抜ライン11, 挿入排水方向制御弁16, 排水ライン9を経て排出されることによつて制御棒駆動機構2は制御棒を原子炉内炉心部へ挿入する。

また、逆に制御棒駆動機構2に引抜動作を行なわせるときは、中央制御室の電気信号による引抜きスツチを手動でONすれば、引抜信号が伝送され、引抜方向制御弁17,引抜排水方向制御弁18が開き、駆動水が駆動水ライン11を経て制御持駆動機構2のピストン3の上面に注入作用し、ピストン3を押し下げる。同時に、ピストン3の下面の水は挿入ライン10,引抜排水方向制御弁18,排水ライン9を経て排水され、制御棒駆動

駆動水をHCUへ供給するラインに水流検出器を 設置する方法があるが、この方法は、駆動水を制 御駆動機構へ供給するラインに水の流れがあるか どうかを判定するものであつて不具合な方向制御 弁を特定するものではなかつた。

(4)

世来、方向制御弁のシートリークの有無を判定する方法として一般的なものは、定期点検時、HCUから方向制御弁を取外して、リークテスト装置に取付け一台ずつシートリークの有無を判定するものであつた。

〔発明が解決しようとする問題点〕

1100MW級原子力発電プラントの場合、方向制御弁の数は740台と多い。従来方法は取外し取付けの工数・場所、シール部品交換負数、弁取付後の試験検査等、多くの時間と費用を要していた。

本発明の目的は方向制御弁をHCUに取付けて リークテストを行い、時間・費用を削減する水圧 制御ユニント検査装置を提供することにある。

[問題点を解決するための手段]

(5)

特関平 1-110295(3)

上記目的は方向制御弁出口側に検出器を設置することにより達成される。

例えば、撮動計を方向制御弁の本体出口側に取付けて、弁を閉じた状態で弁の入口側に所定の水圧を加える。水圧を加えた後に振動計により流れの有無を測定する。弁のシートリーク量は、あらかじめ、リーク量に対する振動計の数値を測定しておいて判定する。

(作用)

弁のシートリークを検出するために、方向制御 --井本体出口側に検出器を取付けている。HCU内 の各隔離弁を全閉し、HCU外への試験水の流出 を防止する。次に、方向制御弁前後のテストプラ グを開放し、方向制御弁を閉じる。方向制御弁の 入口側に所定の水圧を加えると弁にシートリーク が生じた場合、検出器に表示され、リークがある ことが分る。

〔実施例〕

以下、第1回を参照して本発明の一実施例を説 明する。

(7)

ンフの下流側が逆止弁1.2を介して接続され、逆 止弁12の下流側にはプラグ25が設けられてい る。同じく直列に接続された挿入方向制御弁16 と引抜排水方向制御弁18との間にはプラグ26 が設けられ、各方向制御弁16、18の間からは 排水ライン9が分岐されていて圧力調整弁6の下 流側に接続されている。尚、各方向調整弁15, 16、17、18の出口側には流れによる震動を 検出する検出器27,28,29,30を設置す る。また、並列に接続された挿入方向制御弁15 と引抜排水方向制御弁18との間には圧力調整弁 6の下流側から分岐された冷却水ライン8が、逆 止弁13を介して接続され、CRD2のピストン 3の下面に連通する挿入ライン10に接続されて いる。また、並列に接続された引抜方向制御弁 17と挿入排水方向制御弁16との間からは、引 抜ライン11が分岐されていて、CRD2のピス トン3の上面に連通されている。

CRD2に挿入動作を行なわせるときは、中央 制御室の電気信号による挿入スイツチをONにす 制御格駆動機構 2 (CRD) は原子炉 1 の下部に設けられ、水圧による駆動水の流路を切替える制御格駆動水系から構成される。

この水圧系は、水源に接続された駆動水ポンプ 4 と、このポンプ 3 の吐出側に流量調整弁5 、 原型整弁6 を直到に接続することで駆動水調を取動かた 5 を 2 を 3 を 3 の 吐出側に流量 2 を 3 の 吐出側に流量 2 を 3 の 吐出側に流量 3 数 4 6 と 5 を 3 の 1 2 を 3 の 1 2 を 3 の 1 2 を 3 の 1 2 を 3 を 3 の 1 2 を 4 2 を 6 2 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4 3 を 4

方向制御弁ユニット19における各方向制御弁 15,16,17,18は各々二個ずつ並列に設 けられており、直列に接続されて挿入方向制御弁 15と引抜方向制御弁16との間には駆動水ライ

.0

(8)

るとタイマが働き、自動的に挿入信号が伝送され て挿入方向制御弁15,挿入排水方向制御弁16 が開く。すると、駆動水は駆動水ライン10,挿 入方向制御弁15、及び、挿入ライン10を経て、 CRD2のピストン3の下面に作用し、ピストン 3を押し上げる。同時に、ピストン3の上面の駆 動水は引抜ライン11,挿入排水方向制御弁16 を経て排水ライン9により排水されて制御棒は挿 入される。また、逆に、CRD2に引抜動作を行 なわせるときには、中央制御室の電気信号による 引抜スイツチをONにすると、自動的に引抜信号 が伝送されて、引抜方向制御弁17,引抜排水方 向制御弁18が関く。すると、駆動水は駆動水ラ イン8,引抜方向制御弁17、及び、引抜ライン 11を経てCRD2のピストン3の上面に作用し、 ピストン3を押し下げる。同時に、ピストン3の 下面の駆動水は挿入ライン10。引抜排水方向制 御弁18を経て、排水ライン9により排水されて、 制御椿は引抜かれる。このような挿入。引抜き動 作を終了させる際に、各々のスイツチをOFPさ

(10)

特開平 1-110295(4)

せるが、方向制御弁15,16,17,18のい ずれかにシート漏洩等の不具合が発生した場合に は、挿入動作中であつたものは挿入動作を、引抜 動中であつたものは引抜動作を引き続き行う。こ の不具合を防ぐため、定期的にシート漏洩の点検、 部品交換を実施するが、その際、方向制御弁15, 16、17、18を取付けたまま点検を行なう。 まず、HCUの各隔離弁20,21,22,23, 24を全閉する。次に、プラグ25,プラグ26 を取外し、プラグ25に加圧ポンプ31を接続す る。方向制御弁16,18を開き、方向制御弁 15,17を閉じる。加圧ポンプ31により所定 圧に吸し、方向制御弁15、17の開閉動作を繰 り返し、方向制御弁ユニット19内の空気を排出 し、水を充填する。方向制御弁15。17を閉じ 検出器 2 7 のスイツチをONし、方向制御弁15 の振動量を、検出器29のスイツチをONし、方 向制御弁17の振動量をオシログラフにより検知 する。次に方向制御弁16,18を閉じ、方向制 御弁15、17を開き、前述と同様に、方向制御 (11)

すことなく実施可能であるため、定検工数が低減 し、定検期間が短縮され、シール部品の取替えが 不要となる。

4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の一実施例の配管系統図、第2図は従来技術の配管系統図である。

1 …原子炉、2 … 制御棒配動機構、3 … ピストン、4 … 駆動水ポンプ、5 … 流量調整弁、6 … 圧力調整弁。

代理人 弁理士 小川勝男

本実施例によれば、原子炉の運転中にでも、常 駆動をする前に動かそうとする方向制御弁の検出 器をON操作することにより、シートリークのあ る方向制御弁を知ることができ、運転中に方向制 御弁の修理は不能であるが、該当する不具合弁を もHCUの操作機能を隔離することにより、CRD の過挿入・過引抜を防止することもできる。

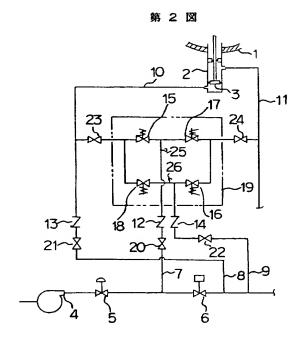
本発明によれば、定期点検時の方向制御弁のシートリーク試験を方向制御弁ユニジトから取り外(12)

〔発明の効果〕

1 M 10 2 11 23 15 17 24 27 25 29 30 26 28 19 31 13 7 14 21 20 22 7 8 9

(13)

特開平 1-110295(5)



This Page Blank (uspto)